

PRODUIT SCALAIRE ET GEOMETRIE REPEREE

Table des matières

I. Rappels sur les vecteurs	1
1. Définition	1
2. Opérations sur les vecteurs	1
1. Somme de deux vecteurs	1
2. Multiplication par un scalaire	2
3. Colinéarité de deux vecteurs	2
4. Géométrie analytique	2
II. Produit scalaire	3
1. Définition	3
2. Propriété	3
3. Autres définitions	4
1. Définition par la norme	5
2. Définition analytique	5
4. Relation d'Al-Kashi	6
5. Ensemble de points	7
Propriété :	7
III. Géométrie repérée	7
1. Equation cartésienne et equation réduite	7
2. Vecteur normal à une droite	8
3. Equation d'un cercle	9

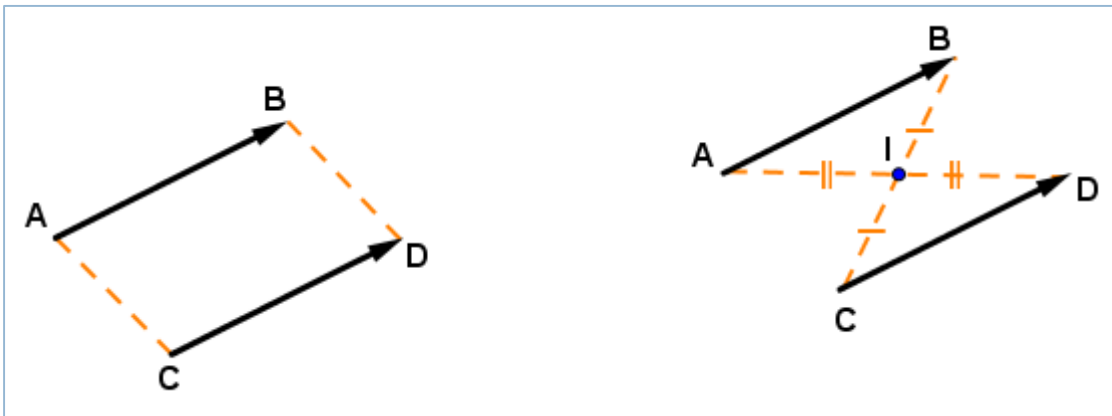
I. RAPPELS SUR LES VECTEURS

1. Définition

Un vecteur noté \vec{u} ou bien \overrightarrow{AB} est défini par :

- Une direction (celle de la droite (AB)).
- Un sens (de A vers B).
- Une longueur notée $\|\vec{u}\|$ ou bien $\|\overrightarrow{AB}\|$ également appelée norme du vecteur \overrightarrow{AB} .

Dire que deux vecteurs \overrightarrow{AB} et \overrightarrow{CD} sont égaux est équivalent à dire que le quadrilatère $ABDC$ est un parallélogramme.

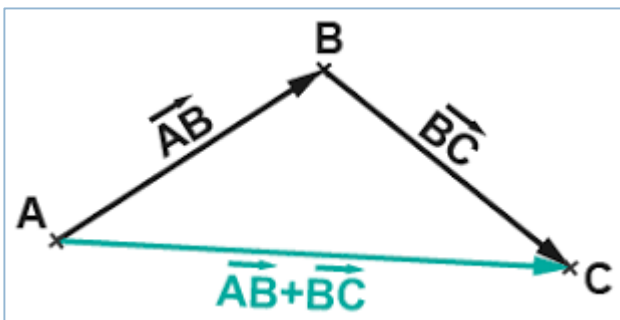


2. Opérations sur les vecteurs

1. Somme de deux vecteurs

La somme de deux vecteurs est définie par la relation de Chasles. Ainsi pour tout point B du plan, on a :

$$\overrightarrow{AC} = \overrightarrow{AB} + \overrightarrow{BC}$$

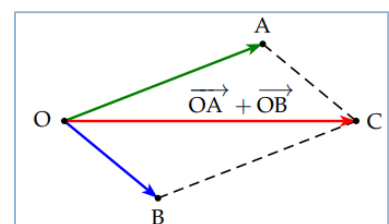


Définition :

Inégalité triangulaire :

$$\|\overrightarrow{AB} + \overrightarrow{BC}\| \leq \|\overrightarrow{AB}\| + \|\overrightarrow{BC}\|$$

Construction de la somme de deux vecteurs de même origine. On trace un parallélogramme, afin de reporter le deuxième vecteur permettant d'appliquer la relation de Chasles :



Propriété :

La somme de deux vecteurs est :

- Commutative : $\vec{u} + \vec{v} = \vec{v} + \vec{u}$
- Associative : $(\vec{u} + \vec{v}) + \vec{w} = \vec{u} + (\vec{v} + \vec{w}) = \vec{u} + \vec{v} + \vec{w}$

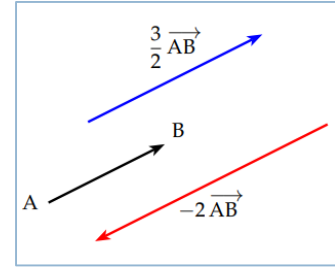
Première générale – spécialité mathématique www.plusdebonnesnotes.com

- Élément neutre $\vec{0} : \vec{u} + \vec{0} = \vec{u}$
- Opposé $-\vec{u} : -\overrightarrow{AB} = \overrightarrow{BA}$

2. Multiplication par un scalaire

Lorsqu'on multiplie un vecteur par un réel k , appelé scalaire, le vecteur ainsi formé $k\vec{u}$ est tel que :

- Sa longueur est multiplié par $|k|$.
- Si $k > 0$ son sens est inchangé.
- Si $k < 0$ son sens est inversé.
- Si $k = 0$, on a $0 \times \vec{u} = \vec{0}$.



Propriété :

La multiplication par un scalaire est distributive par rapport à l'addition de deux vecteurs ou la somme de deux réels :

- $k(\vec{u} + \vec{v}) = k\vec{u} + k\vec{v}$.
- $(k + k')\vec{u} = k\vec{u} + k'\vec{v}$.

3. Colinéarité de deux vecteurs

Définition :

On dit que deux vecteurs \vec{u} et \vec{v} sont colinéaires, si et seulement si, il existe un réel k tel que : $\vec{v} = k \times \vec{u}$.

Remarque :

Le vecteur nul $\vec{0}$ est colinéaire à tout vecteur car $\vec{0} = 0 \times \vec{u}$

Propriété :

La colinéarité permet de montrer le parallélisme et l'alignement de points :

- \overrightarrow{AB} et \overrightarrow{CD} colinéaires $\Leftrightarrow (AB) \parallel (CD)$.
- \overrightarrow{AB} et \overrightarrow{AC} colinéaires \Leftrightarrow les points A, B, C sont alignés.

Exercice d'application n°1 :

Soit ABC un triangle, E, I et F tels que :

- $\overrightarrow{AE} = \frac{1}{3}\overrightarrow{BC}$
- $\overrightarrow{CI} = \frac{2}{3}\overrightarrow{CB}$
- $\overrightarrow{AF} = \frac{1}{3}\overrightarrow{AC}$

Après avoir fait un dessin, démontrer que les points I, E et F sont alignés.

4. Géométrie analytique

Propriété :

Mis à part les calculs de distance, qui exige un repère orthonormé, les formules suivantes sont valables dans tout repère :

Première générale – spécialité mathématique www.plusdebonnesnotes.com

- Soient $A(x_A; y_A)$ et $B(x_B; y_B)$, les coordonnées du vecteur \overrightarrow{AB} vérifient :

$$\overrightarrow{AB} = (x_B - x_A; y_B - y_A)$$

- Soient $A(x_A; y_A)$ et $B(x_B; y_B)$, les coordonnées du milieu I de $[AB]$ vérifient :

$$I\left(\frac{x_A + x_B}{2}; \frac{y_A + y_B}{2}\right)$$

- Deux vecteurs $\vec{u}(x; y)$ et $\vec{v}(x'; y')$ sont colinéaires si et seulement si $xy' - x'y = 0$.
- Dans un repère orthonormé, la norme d'un vecteur $\vec{u}(x; y)$ et la distance entre deux points $A(x_A; y_A)$ et $B(x_B; y_B)$ vérifient :

$$\|\vec{u}\| = \sqrt{x^2 + y^2} \text{ et } AB = \sqrt{(x_B - x_A)^2 + (y_B - y_A)^2}$$

Exercice d'application n°2 :

Soient $A(1; 4)$ et $B(-5; 2)$.

- Calculer les coordonnées de \overrightarrow{AB} , du milieu I du segment $[AB]$ et la longueur de AB
- On donne $\vec{u}(2; 3)$ et $\vec{v}(3; 4)$. Les vecteurs \vec{u} et \vec{v} sont-ils colinéaires ?

II. PRODUIT SCALAIRE

1. Définition

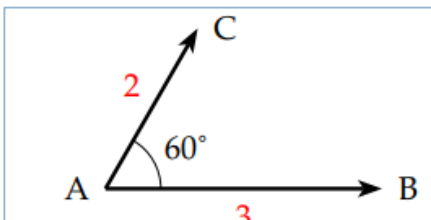
Définition :

On appelle le produit scalaire de deux vecteurs, non nuls, \vec{u} et \vec{v} l'unique réel noté $\vec{u} \cdot \vec{v}$ tel que :

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = \|\vec{u}\| \times \|\vec{v}\| \times \cos(\vec{u}; \vec{v})$$

Exercice d'application n°3 :

On donne la figure suivante :



Calculer le produit scalaire suivant : $\overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{AC}$

2. Propriété

Propriété :

Le produit scalaire est une forme bilinéaire symétrique :

- Symétrie : $\vec{u} \cdot \vec{v} = \vec{v} \cdot \vec{u}$

Première générale – spécialité mathématique www.plusdebonnesnotes.com

- Bilinéarité pour tous réels a et b :

$$\vec{u} \cdot (\vec{v} + \vec{w}) = \vec{u} \cdot \vec{v} + \vec{u} \cdot \vec{w} \text{ et } (a\vec{u}) \cdot (b\vec{v}) = ab \times (\vec{u} \cdot \vec{v})$$

Remarque :

Ces propriétés permettent d'effectuer des opérations sur le produit scalaire comme le produit et la somme de quantités algébriques. C'est une sorte de distributivité.

Propriété :

On a les propriétés suivantes :

- \vec{u} et \vec{v} sont colinéaires de même sens $\Leftrightarrow \vec{u} \cdot \vec{v} = \|\vec{u}\| \times \|\vec{v}\|$
- \vec{u} et \vec{v} sont colinéaires de sens contraire $\Leftrightarrow \vec{u} \cdot \vec{v} = -\|\vec{u}\| \times \|\vec{v}\|$
- \vec{u} et \vec{v} sont orthogonaux $\Leftrightarrow \vec{u} \cdot \vec{v} = 0$

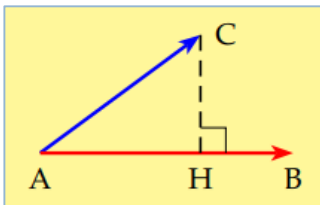
Remarque :

On écrit : $\vec{u}^2 = \vec{u} \cdot \vec{u} = \|\vec{u}\|^2$

Propriété :

Soient \vec{AB} et \vec{AC} deux vecteurs, non nuls, de même origine. Soit H le projeté orthogonal de C sur (AB) . On a alors :

$$\vec{AB} \cdot \vec{AC} = \vec{AB} \cdot \vec{AH}$$



Démonstration :

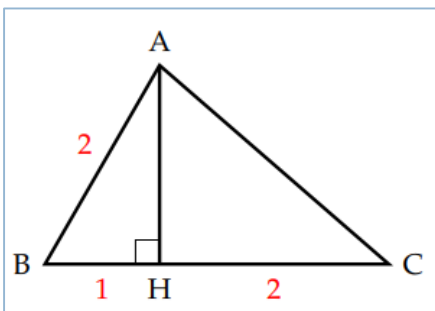
$$\vec{AB} \cdot \vec{AC} = \vec{AB} \cdot (\vec{AH} + \vec{HC}) = \vec{AB} \cdot \vec{AH} + \vec{AB} \cdot \vec{HC}$$

Or, par construction, \vec{AB} et \vec{HC} sont orthogonaux. Donc leur produit scalaire vaut 0 : $\vec{AB} \cdot \vec{HC} = 0$. On en déduit :

$$\vec{AB} \cdot \vec{AC} = \vec{AB} \cdot \vec{AH}$$

Exercice d'application n°4 :

En utilisant les renseignements de la figure, calculer le produit scalaire suivant : $(\vec{AB} \cdot \vec{AH}) \cdot \vec{AB}$.



3. Autres définitions

1. Définition par la norme

Définition :

Le produit scalaire de deux vecteurs \vec{u} et \vec{v} est égal à :

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = \frac{1}{2} (\|\vec{u} + \vec{v}\|^2 - \|\vec{u}\|^2 - \|\vec{v}\|^2)$$

Démonstration :

$\|\vec{u} + \vec{v}\|^2 = (\vec{u} + \vec{v}) \cdot (\vec{u} + \vec{v}) = \vec{u} \cdot \vec{u} + 2\vec{u} \cdot \vec{v} + \vec{v} \cdot \vec{v} = \|\vec{u}\|^2 + 2\vec{u} \cdot \vec{v} + \|\vec{v}\|^2$; ainsi on obtient :

$\|\vec{u}\|^2 + 2\vec{u} \cdot \vec{v} + \|\vec{v}\|^2 = \|\vec{u} + \vec{v}\|^2$; on isole $2\vec{u} \cdot \vec{v}$:

$2\vec{u} \cdot \vec{v} = \|\vec{u} + \vec{v}\|^2 - \|\vec{u}\|^2 - \|\vec{v}\|^2$; on divise les deux membres par 2 :

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = \frac{1}{2} (\|\vec{u} + \vec{v}\|^2 - \|\vec{u}\|^2 - \|\vec{v}\|^2)$$

Exercice d'application n°5 :

Soit $ABCD$ un parallélogramme tel que : $AB = 4$; $BC = 3$; $AC = 6$. Calculer $\overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{AD}$.

2. Définition analytique

Dans un repère orthonormé $(O; \vec{i}; \vec{j})$, le produit scalaire de deux vecteurs $\vec{u}(x; y)$ et $\vec{v}(x'; y')$ est donné par la relation :

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = xx' + yy'$$

Démonstration :

Cette définition est équivalente à la définition par la norme. On rappelle également que $(\vec{u} + \vec{v})$ a pour coordonnées $(x + x'; y + y')$ et que $\|\vec{u}\|^2 = (\sqrt{x^2 + y^2})^2 = x^2 + y^2$

Par définition on a :

$\vec{u} \cdot \vec{v} = \frac{1}{2} (\|\vec{u} + \vec{v}\|^2 - \|\vec{u}\|^2 - \|\vec{v}\|^2)$; on applique la formule de la norme d'un vecteur :

$\vec{u} \cdot \vec{v} = \frac{1}{2} [(x + x')^2 + (y + y')^2 - (x^2 + y^2) - (x'^2 + y'^2)]$; on développe et on réduit :

$\vec{u} \cdot \vec{v} = \frac{1}{2} (x^2 + 2xx' + x'^2 + y^2 + 2yy' + y'^2 - x^2 - y^2 - x'^2 - y'^2)$;

$\vec{u} \cdot \vec{v} = \frac{1}{2} (2xx' + 2yy')$; on factorise par 2 :

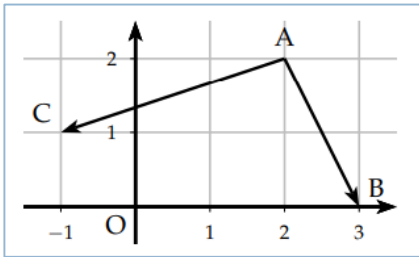
$\vec{u} \cdot \vec{v} = \frac{1}{2} \times 2(xx' + yy')$; on simplifie par 2 :

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = xx' + yy'$$

Première générale – spécialité mathématique www.plusdebonnesnotes.com

Exercice d'application n°6 :

On donne la figure suivante :



Calculer le produit scalaire : $\vec{AB} \cdot \vec{AC}$

4. Relation d'Al-Kashi

Cette relation a pour but de déterminer une relation entre les trois longueurs d'un triangle, il s'agit en réalité de la généralisation du théorème de Pythagore valable pour un triangle rectangle à tout type de triangle.

Théorème :

Soit un triangle ABC . On a :

$$BC^2 = AB^2 + AC^2 - 2AB \times AC \times \cos(\hat{A})$$

Avec, a, b et c les longueurs des côtés opposés respectivement aux points A, B et C , on a :

$$a^2 = b^2 + c^2 - 2bc \times \cos(\hat{A})$$

Remarque :

Nous remarquons bien que si l'angle \hat{A} est droit, en d'autres termes, s'il vaut 90° , on a $\cos(\hat{A}) = 0$ et on retombe sur le théorème de Pythagore étudié en quatrième :

$$a^2 = b^2 + c^2$$

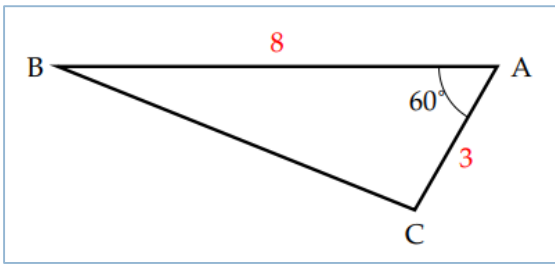
Démonstration :

On part de la relation :

$$\begin{aligned} BC^2 &= \vec{BC}^2 = (\vec{BA} + \vec{AC})^2 = (\vec{AC} - \vec{AB})^2 \\ BC^2 &= \vec{AC}^2 - 2\vec{AC} \cdot \vec{AB} + \vec{AB}^2 \\ BC^2 &= AC^2 + AB^2 - 2AC \times AB \times \cos(\hat{A}) \end{aligned}$$

Exercice d'application n°7 :

Déterminer la longueur de BC et les angles \hat{B} et \hat{C} du triangle ci-dessous :



5. Ensemble de points

Théorème :

Soient deux points A et B et leur milieu I , pour tout point M du plan, on a :

$$\overrightarrow{MA} \cdot \overrightarrow{MB} = MI^2 - \frac{1}{4}AB^2$$

Démonstration :

On introduit le point I dans le produit scalaire :

$$\begin{aligned} \overrightarrow{MA} \cdot \overrightarrow{MB} &= (\overrightarrow{MI} + \overrightarrow{IA}) \cdot (\overrightarrow{MI} + \overrightarrow{IB}) = MI^2 + \overrightarrow{MI} \cdot \overrightarrow{IB} + \overrightarrow{IA} \cdot \overrightarrow{MI} + \overrightarrow{IA} \cdot \overrightarrow{IB} \\ &= MI^2 + \overrightarrow{MI}(\overrightarrow{IA} + \overrightarrow{IB}) - IA^2 ; \text{ Or } \overrightarrow{IA} + \overrightarrow{IB} = \vec{0} \text{ car } I \text{ est le milieu du segment } [AB]. \text{ Et } IA = \frac{1}{2}AB : \\ &= MI^2 - \frac{1}{4} \times AB^2 \end{aligned}$$

Exercice d'application n°8 :

Déterminer l'ensemble (E) des points M tel que : $\overrightarrow{MA} \cdot \overrightarrow{MB} = 7$ et $AB = 6$.

Propriété :

Un cercle de diamètre $[AB]$ est caractérisé par $\overrightarrow{MA} \cdot \overrightarrow{MB} = 0$.

Démonstration :

En effet, un point M du cercle de diamètre $[AB]$ de milieu I est tel que : $MI^2 = \left(\frac{1}{2}AB\right)^2$ donc d'après le théorème précédent :

$$\begin{aligned} \overrightarrow{MA} \cdot \overrightarrow{MB} &= MI^2 - \frac{1}{4}AB^2 \\ \overrightarrow{MA} \cdot \overrightarrow{MB} &= \left(\frac{1}{2}AB\right)^2 - \frac{1}{4}AB^2 \\ \overrightarrow{MA} \cdot \overrightarrow{MB} &= 0 \end{aligned}$$

III. GÉOMÉTRIE REPÉRÉE

1. Equation cartésienne et equation réduite

Première générale – spécialité mathématique www.plusdebonnesnotes.com

Définition :

Une droite est définie par un point A et un vecteur directeur \vec{u} .

Remarque :

La droite (AB) est définie par le point A et le vecteur directeur \overrightarrow{AB} .

Théorème :

Toute droite d du plan est déterminée par une équation de la forme :

$$d : ax + by + c = 0$$

On précise que a et b sont des réels. Un vecteur directeur de la droite (AB) est alors $\vec{u}(-b; a)$.

Exercice d'application n°8 :

Soit d une droite définie par les points $A(2; 3)$ et $\vec{u}(-2; 1)$. Déterminer une équation cartésienne de la droite d .

Théorème :

Toute droite d , non verticale, admet une équation réduite de la forme :

$$d : y = mx + p$$

On précise que $\vec{u}(1; m)$ est vecteur directeur de d .

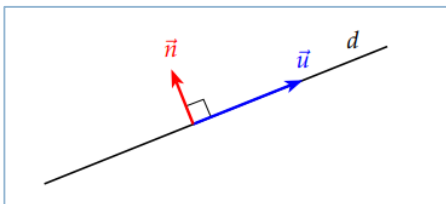
Exercice d'application n°9 :

Voici l'équation cartésienne d'une droite : $d : x + 2y - 8 = 0$. Déterminer l'équation réduite de cette droite.

2. Vecteur normal à une droite

Définition :

Un vecteur normal \vec{n} à une droite d est un vecteur orthogonal à tout vecteur directeur \vec{u} de la droite d . On a alors : $\vec{n} \cdot \vec{u} = 0$.



Remarque :

Si \vec{n} est orthogonal à un vecteur directeur de d alors il est normal à tout vecteur directeur de d .

Théorème :

Dans un repère orthonormé :

- Si $d : ax + by + c = 0$, alors $\vec{n}(a; b)$ est un vecteur normal à d .

- Réciproquement, si un vecteur $\vec{n}(a; b)$, non nul, est un vecteur normal à une droite d , alors $ax + by + c = 0$ est une équation cartésienne de d .

Remarque :

Le repère orthonormé est indispensable pour l'orthogonalité.

Démonstration :

Soit $d : ax + by + c = 0$ de vecteur directeur $\vec{u}(-b; a)$. Alors :

$$\vec{n} \cdot \vec{u} = -ab + ab = 0 \Leftrightarrow \vec{n} \perp \vec{u}$$

Exercice d'application n°10 :

On donne la droite $d : 3x - y + 5 = 0$. Déterminer une équation de la droite Δ passant par $A(1; 2)$ perpendiculaire à d .

3. Equation d'un cercle**Théorème :**

Dans un repère orthonormé, l'équation cartésienne d'un cercle C de centre $\Omega(a; b)$ et de rayon r est de la forme :

$$(x - a)^2 + (y - b)^2 = r^2$$

Démonstration :

Soit $M(x; y) \in C$ de centre Ω et de rayon r donc la distance entre Ω et M reste constante et vaut r , d'où :

$$\Omega M^2 = r^2 \Leftrightarrow (x - a)^2 + (y - b)^2 = r^2$$

Exercice d'application n°11 :

Montrer que l'ensemble des points $M(x; y)$ tels que :

$$x^2 + y^2 - 2x - 2y - 2 = 0$$

Est un cercle dont vous préciserez le centre et le rayon.