

3) L'acide éthanique possède un groupement hydroxyle OH que l'éthanoate de 3 méthylbutyle ne possède pas. Or la liaison fait apparaître sur le spectre IR un signal fort et large entre 3200 et 3700 cm^{-1} ce qui correspond au spectre A.
On en déduit acide éthanique \leftrightarrow spectre A.

Rappels Mécanique. 2) Energie potentielle de pesanteur.

1) Energie cinétique:

$$E_c = \frac{1}{2} m v^2$$

$J \quad kg \quad m.s^{-1}$

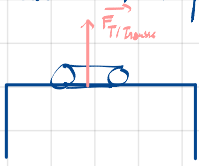
2) Energie potentielle de pesanteur:

$$E_{pp} = m g z$$

$J \quad kg \quad m$

3) Energie mécanique: $E_m = E_c + E_{pp}$

4) Une force et la modélisation mathématique de l'action d'un corps sur un autre corps.

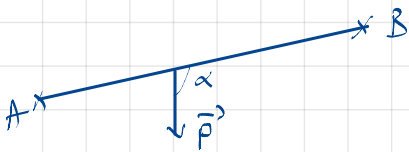


- Force 1 point d'application.
2 direction.
3 sens.
4 intensité
4 valeur.

5) Travail d'une force. L'impact d'une force sur un déplacement:

$$W_{AB}(\vec{F}) = AB \times F \times \cos(\vec{AB}; \vec{F})$$

$J \quad m \quad N \quad \text{rad}$



$$W_{AB}(\vec{P}) = AB \times P \times \cos(\vec{AB}; \vec{P})$$

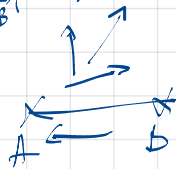
Théorème de l'énergie cinétique:

$$\Delta E_c = \sum W_{AB}(\vec{F})$$

$$E_c(B) - E_c(A) = W_{AB}(\vec{F}_1) + W_{AB}(\vec{F}_2)$$

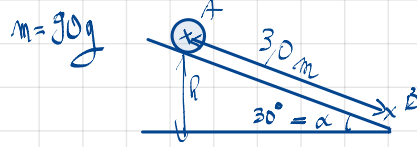
Théorème de l'énergie mécanique:

$$\Delta E_m = \sum W_{AB}(\vec{F}_{nc})$$



\vec{F}_{nc} : force non conservative: force dont le travail est dépendant du chemin suivi.

Une bille glisse sans frottement sur un plan incliné sans vitesse initiale $v_A = 0 \text{ m/s}$.
Calculer la vitesse au point B.



$$\sin(\alpha) = \frac{h}{AB} \quad \Delta E_m = \sum \frac{W(\vec{F}_c)}{AB}$$

$$h = \sin(\alpha) \times AB, \quad \Delta E_m = 0 \text{ (on pas de forces conservatives)}$$

$$E_m(B) - E_m(A) = 0$$

$$E_c(B) + E_{pp}(B) - (E_c(A) + E_{pp}(A)) = 0$$

$$\frac{1}{2} m v_B^2 - m g z_A = 0$$

$$\frac{1}{2} m v_B^2 = m g z_A$$

$$\frac{1}{2} v_B^2 = g z_A$$

$$v_B^2 = 2 g z_A$$

$$v_B = \sqrt{2 g z_A}$$

$$v_B = \sqrt{2 \times 9.81 \times \sin(30) \times 3.0}$$

$$v_B = 5.42 \text{ m/s}$$

$$\Delta E_c = \sum W_{AB}(\vec{F})$$

$$\Delta E_c = W_{AB}(\vec{P})$$

$$E_c(B) - E_c(A) = AB \times P \times \cos(\vec{AB}; \vec{P})$$

$$\frac{1}{2} m v_B^2 = AB \times m \times g \times \cos(\vec{AB}; \vec{P})$$

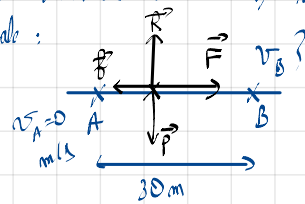
$$v_B^2 = 2 \times AB \times g \times \frac{h}{AB}$$

$$v_B = \sqrt{2 g h}$$

$$v_B = \sqrt{2 \times 9.81 \times \sin(30) \times 3}$$

$$v_B = 5.42 \text{ m/s}$$

Application: Une voiture de masse $m = 1,0 \text{ t}$ roule sur une route horizontale:



$F = 300 \text{ N}$
 $f = 100 \text{ N}$

$$\Delta E_c = \sum W_{AB}(\vec{F})$$

$$E_c(B) = \underbrace{W_{AB}(\vec{P})}_{=0} + \underbrace{W_{AB}(\vec{R})}_{=0} + W_{AB}(\vec{F}) + W_{AB}(\vec{f})$$

$$\frac{1}{2} m v_B^2 = AB \times F \times \cos(\vec{AB}; \vec{F}) + AB \times f \times \cos(\vec{AB}; \vec{f})$$

$$\frac{1}{2} m v_B^2 = -AB \times f + AB \times F$$

$$v_B^2 = \frac{2AB(F-f)}{m}$$

$$v_B = \sqrt{\frac{2 \times 30 \times (300 - 100)}{1,0 \times 10^3}}$$

$$v_B = 3,5 \text{ m/s.}$$